

Prof. Dr. Alfred Toth

Raumsemiotik ontischer Adaptation

1. Da die bensesche Raumsemiotik zwischen drei Kategorien raumsemiotischer Entitäten, iconisch fungierenden Systemen (S), indexikalisch fungierenden Abbildungen (A) und symbolisch fungierenden Repertoires (R) unterscheidet (vgl. Bense/Walther 1973, S. 80), kann ontische Adaptation durch die folgenden 3 Relationen zusammen mit ihren Konversen dargestellt werden

$$R_1 = \text{adapt}(S, A) \quad R_1^{-1} = \text{adapt}(A, S)$$

$$R_2 = \text{adapt}(A, R) \quad R_2^{-1} = \text{adapt}(R, A)$$

$$R_3 = \text{adapt}(S, R) \quad R_3^{-1} = \text{adapt}(R, S).$$

In praxi ist jedoch ohne Benutzung architektonischer Pläne nur in Spezialfällen entscheidbar, ob z.B. ein System einer Umgebung oder eine Umgebung einem System adaptiert wurde. Ferner gibt es Fälle, wo wechselseitige Adaptationen stattgefunden haben, d.h. wo sowohl eine Relation als auch ihre Konverse vorliegt. Im folgenden wird die Raumsemiotik ontischer Adaptation behandelt.

2.1. S, A-Adaptation



Rue du Jour, Paris

2.2. A, R-Adaptation



Rue du Général Sarrail, Paris

2.3. S, R-Adaptation



Rue de la Bidassoa, Paris

Literatur

Bense, Max/Walther, Elisabeth, Wörterbuch der Semiotik. Köln 1973

21.11.2015